9 of 14 DOCUMENTS

COPYRIGHT: 1992, JPO & Japio

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

04230583

August 19, 1992

FINGERPRINT INPUT DEVICE

INVENTOR: NAGAI YOSHINORI; FUKUDA NAOYUKI; SAKAMOTO KENJI

APPL-NO: 03000241

FILED-DATE: January 7, 1991

ASSIGNEE-AT-ISSUE: SHARP CORP

PUB-TYPE: August 19, 1992 - Un-examined patent application (A)

PUB-COUNTRY: Japan (JP)

IPC-MAIN-CL: G 06F015#64

CORE TERMS: finger, sensor, fingerprint, detection, illumination, secondary,

tip

ENGLISH-ABST:

PURPOSE: To provide a fingerprint input device inputting the fingerprint pattern without fail unaffected by remaining fingerprints and equipped with simple configuration.

CONSTITUTION: A recessed part 12 along the back side of a finger is formed on a finger guide 11 to position the width direction of a finger, and the positioning of the finger at a reading position is detected by a finger tip position detection sensor 14 and a finger back side detection sensor 15. On the upper side of the reading position of the finger pattern, an illumination device 19 and a secondary image sensor 16 are arranged. When a finger tip position detection sensor 14 and a finger back side detection sensor 15 detect the finter, a CPU 21 drives the illumination device 19 and the secondary image sensor 16 to read the fingerprint pattern with no contact.

(19) 日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平4-230583

(43)公開日 平成4年(1992)8月19日

(51) Int.Cl.⁸

識別記号 庁内整理番号 FΙ

技術表示箇所

G06F 15/64

G 8840-5L

審査請求 未請求 請求項の数2(全 9 頁)

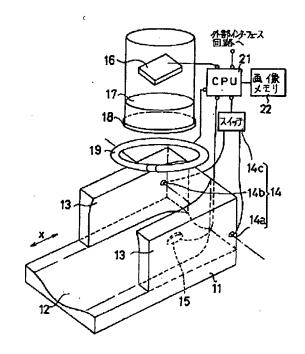
(21)出願番号	特願平3-241	(71)出廣人	000005049	
			シヤープ株式会社	
(22) 出顧日	平成3年(1991)1月7日		大阪府大阪市阿倍野区長池町22番22号	
		(72)発明者	長井 義典	
			大阪府大阪市阿倍野区長池町22番22号	シ
			ヤープ株式会社内	
		(72)発明者	福田 尚行	
			大阪府大阪市阿倍野区長池町22番22号	シ
			ヤーブ株式会社内	
	·	(72)発明者	坂本 憲治	
		(-, , , , , , ,	大阪府大阪市阿倍野区長池町22番22号	3/
	•		ヤープ株式会社内	
		(m)		
		(74)代理人	弁理士 川口 義雄 (外1名)	

(54) 【発明の名称】 指紋入力装置

(57) 【要約】

【目的】 残留指紋の影響を受けずに確実に指紋パター ンを入力することが可能であり、且つ簡単な構成を有す る指紋入力装置を提供することにある。

【構成】 指の背部に沿った窪み部12を指ガイド11に形 成して指の幅方向を位置決めし、又、指が読み取り位置 に位置することを指先位置検知センサ14及び指背部検知 センサ15により検出する。指紋パターンの読取り位置の 上方には、照明デバイス19及び二次元イメージセンサ16 が配置されており、指先位置検知センサ14及び指背部検 知センサ15が指を検出すると、CPU21が照明デバイス 19及び二次元イメージセンサ16を駆動して指紋パターン を非接触で読取る。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 指紋パターンを入力すべき指の背部の形 状とほぼ一致する形状を有する窪み部が指の挿入方向に 沿って形成されているガイド手段と、該ガイド手段の上 方に配置されており指紋パターンを提像可能な提像手段 と、前記窪み部に挿入された指が所定の位置に存在する ことを検出可能であると共に指の存在を検出したときに 前配操像手段が撮像を行うように制御する検出制御手段 とを備えたことを特徴とする指紋入力装置。

【請求項2】 指紋パターンを入力すべき指の挿入方向 10 に移動可能なガイド手段と、該ガイド手段の指の挿入方 向への移動に伴って指を押圧するように移動可能な押圧 手段と、前記ガイド手段の上方に該ガイド手段と共に移 動可能に配設されており指紋パターンを撮像可能な撮像 手段と、挿入された指からの前配押圧手段に対する所定 の抗力を検出したときに前記撮像手段が撮像を行うよう に制御する検出制御手段とを備えたことを特徴とする指 紋入力装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、指紋照合又は指紋識別 等に使用する指紋入力装置に関する。

[0002]

【従来の技術】個人を識別する手段として指紋を用いる ためには、利用者の心理的、肉体的な負担が少ない簡易 な無インク式の指紋入力装置が望ましい。

【0003】このような指紋入力装置においては、指紋 の隆線部と谷線部とのコントラストが明瞭な画像を得る ことや、1画素当たりの50μm程度の読取り精度を確保 することが後の処理を正確、容易にするために重要であ 30 రె.

【0004】従来の指紋入力装置としては、皮膚の分泌 物に含まれている物質のレーザ光による発光を利用する ものや、プリズムなどのガラス面などに指紋パターンを 入力すべき指を接触させてその反射光を利用するものが ある(指紋自動識別技術 河越正弘、「計測と技術」、 Vol. 25, No. 8, pp. 701-706) .

【0005】後者のプリズムを用いた指紋入力装置は、 プリズムの斜面を内側から全反射照明し、プリズムの内 面を全反射した光をプリズム外に配置されている結像光 40 学系によって撮像素子上に結像させるように構成されて いる。即ち、この装置はプリズムの斜面の外面に指が押 し当てられた場合に、指紋の凸部では皮膚とプリズムの ガラスとが接触して光が散乱することを利用している (指紋パターンの自動分類、河越、棟上、「情報処理学 会研究報告」、コンピュータビジョン、18-2、1982)。 [0006]

【発明が解決しようとする課題】このような上述のプリ ズムなどのガラス面を用いた従来の指紋入力装置では、

異なるので、台形歪みが発生してしまうという問題点が

【0007】又、前の利用者の残留指紋によってノイズ 光が重畳してしまうため、現在の利用者の指紋パターン の特徴を精度よく抽出することができないという問題点 がある。

【0008】更に、プリズムの外部で結像するための光 学系を必要とするので、装置の小型化が困難であるとい う問題点がある。

【0009】尚、これらの問題点に対して、散乱光が到 達しない領域に摄像索子を配置してコントラストを向上 する方法(プリズムを用いた指紋情報検出方法、清水 他、「電子通信学会全国大会」、1311、1984) や、残留 指紋による影響を避けるためにホログラムを使用して指 紋の隆線部のパターンの2次元画像を入力する装置(ホ ログラフィック指紋センサを用いた個人照合装置、井垣 他、「電子情報通信学会研究報告」、パターン認識と理 解、88-38、1988) が提案されているが、いずれの場合 にも接触式である、即ち指紋パターンを入力すべき指を 20 ガラス面等に接触させて指紋パターンを入力、採取する ので、上述の問題点を解決することができない。

【0010】他方、指紋バターンを非接触式で入力すれ ば、上述の問題点を解決することができるが、非接触式 であるが故に指紋面がぶれてしまい、指紋パターンを正 確に入力することができないという問題点がある。

【0011】従って、本発明は、残留指紋の影響を受け ずに確実に指紋パターンを入力することが可能であり、 非接触式の簡単な構成を有する指紋入力装置を提供する ことにある。

[0012]

【課題を解決するための手段】本願の第1の発明は、指 紋パターンを入力すべき指の背部の形状とほぼ一致する 形状を有する窪み部が指の挿入方向に沿って形成されて いるガイド手段と、ガイド手段の上方に配置されており 指紋パターンを提像可能な提像手段と、窪み部に挿入さ れた指が所定の位置に存在することを検出可能であると 共に指の存在を検出したときに撮像手段が撮像を行うよ うに制御する検出制御手段とを備えている。

【0013】又、本顧の第2の発明は、指紋パターンを 入力すべき指の挿入方向に移動可能なガイド手段と、ガ イド手段の指の挿入方向への移動に伴って指を押圧する ように移動可能な押圧手段と、ガイド手段の上方にガイ ド手段と共に移動可能に配設されており指紋パターンを 撮像可能な撮像手段と、挿入された指からの押圧手段に 対する所定の抗力を検出したときに撮像手段が撮像を行 うように制御する検出制御手段とを備えている。

[0014]

【作用】本願の第1の発明では、指紋パターンを入力す べき指の背部をガイド手段の窪み部に接触させて挿入し 指紋パターンの各点から撮像素子までの光路がそれぞれ 50 た際、検出制御手段は指が所定の位置に存在することを

(3)

検出すると、指紋パターンの撮像を行うように撮像手段 を制御する。従って、指紋パターンは提像手段によって 直接、非接触で撮像されるので、又、指は窪み部によっ て案内され指紋パターンの画像の位置決めが確実且つ容 易に行われるので、残留指紋の影響を受けずに、簡単な 構成によって確実に指紋パターンを入力することができ

【0015】本願の第2の発明では、指紋パターンを入 力すべき指をガイド手段に挿入すると、ガイド手段は指 に押されてその挿入方向に移動し、押圧手段はガイド手 10 カルスイッチを用いることが可能である。 *段の移動に伴って指を押圧するようにして移動し指の挿 入方向と反する方向に押圧する。検出制御手段は指から の押圧手段に対する所定の抗力を検出すると、ガイド手 段の上方に配設されている撮像手段が指紋パターンの撮 像を行うように制御する。従って、指紋パターンは撮像 手段によって直接、非接触で撮像されるので、又、ガイ ド手段と押圧手段とによって撮像時に指紋パターンの画 像の位置決めが確実且つ容易に行われるので、残留指紋 の影響を受けずに、簡単な構成によって確実に指紋パタ ーンを入力することができる。

[0016]

【実施例】以下、図面を参照して本発明の実施例を説明 する。

【0017】図1は本願の第1の発明に係る指紋入力装 置の一実施例を示す概略構成図である。

【0018】同図に示すように、この実施例の指紋入力 装置には、指ガイド11、遮光カバー13、指先位置検知セ ンサ14、指背部検知センサ15、二次元イメージセンサ1 6、レンズ系17、カバー18、照明デバイス19、CPU (中央処理装置) 21及び画像メモリ22が備えられてい 30 れるような配置とする。 る。

【0019】指ガイド11は平面状に形成されており、指 ガイド11の表面には、指紋パターンを入力すべき指の指 紋面を上向きにして指が案内されることが可能なよう に、指の爪側の面、即ち背部にほぼ嵌合する窪み部12が 形成されている。

【0020】指ガイド11の指の案内方向(図1に図示x 方向)の左右から先端には、指が指ガイド11に挿入され たときに、周囲からの光が指紋面に当たることを防止す るための遮光カバー13が立設している。

【0021】尚、指ガイド11の窪み部12は指の背部にほ ば一致するように、幅が16~20mmであって窪み部12の指 の挿入方向に沿った中心線上の深さが2~4 m程度に形 成するのが望ましい。

【0022】指ガイド11上の先端には、指の先端の位置 を検出するための光源14a 及び光検知器14b が配置され ている。

【0023】光源14a 及び光検知器14b はスイッチ14c に接続されており、光源14a 、光検知器14b 及びスイッ チ14c から指先位置検知センサ14が構成されている。

【0024】光検知器14b は、光源14a からの光を受光 しているときにはスイッチ14c をオフにする信号をスイ ッチ14c に発し、光源14a からの光を受光していないと きにはスイッチ14c をオンにする信号をスイッチ14c に 発するように構成されている。

【0025】指ガイド11上のやや前方、照明デバイス19 の下方には、指の背部の位置を検出するための指背部検 知センサ15が配設されている。この指背部検知センサ15 としては、指先が当接して作動する押し込み式のメカニ

【0026】指ガイド11の指背部検知センサ15が配設さ れている位置の上方には、指ガイド11上の指の指紋面を 均一に照明するための照明デバイス19と、照明デバイス 19により照明された指紋面の指紋パターンからの反射光 を集光するレンズ系17と、レンズ系17を防塵するための カパー18と、レンズ系17により集光された光によって指 紋パターンの画像を撮像するための例えばCCD(電荷 結合素子) 等の二次元イメージセンサ16とが配置されて

【0027】尚、照明デパイス19としては、指の指紋面 20 を均一に照明することができるように、例えば環状の蛍 光管を用いるようにしてもよいし、レンズ系17として は、曲面である指紋面の指紋パターンの画像を二次元イ メージセンサ16によって鮮明に撮像することが可能なよ うに、焦点深度が例えば2m以上のものを選択するよう にしてもよい。

【0028】又、二次元イメージセンサ16とレンズ系17 との配置については、この配置によって定まる分解能が 指の指紋パターンを10画素/mmから20画素/mmで捉えら

【0029】更に、カバー18については、指紋を入力し ているときには光路から外され、指紋を入力していない ときには光路に配置されるように着脱自在に構成するこ とが望ましく、このカバー18の代わりに着脱自在なフィ ルタや、撮像開始信号等に連動して開閉するシャッタ等 を設けてもよい。

【0030】CPU21はスイッチ14c 、指背部検知セン サ15、二次元イメージセンサ16、服明デパイス19、指紋 画像を記憶するための画像メモリ22、及び図示していな 40 い外部インターフェース回路に接続されている。

【0031】指ガイド11は本願の第1の発明のガイド手 段の一実施例である。

【0032】二次元イメージセンサ16、レンズ系17、照 明デバイス19及び画像メモリ22は、本願の第1の発明の 撮像手段の一実施例である。

【0033】指先位置検知センサ14、指背部検知センサ 15及びCPU21は、本願の第1の発明の検出制御手段の 一実施例である。

【0034】次に、上述の実施例の動作を説明する。

50 【0035】図1において、指の指紋面が上向きになる

--781--

5

ように指の背部が指ガイド11の窪み部12に沿って案内さ れて、指先位置検知センサ14と指背部検知センサ15とが 指先と指の背部とをそれぞれ検出すると、各々検出信号 を発する。

【0036】即ち、指先位置検知センサ14については、 指によって光源14a からの光が遮られて光検知器14b が 受光しなくなると、スイッチ14c は光検知器14b から発 せられるこの検出信号によってオン状盤となる。

【0037】CPU21は指先位置検知センサ14及び指背 部検知センサ15からの各検出信号を受取ると、照明デバ 10 成されている。 イス19を駆動して点灯させると共に、撮像開始信号を二 次元イメージセンサ16に出力する。

【0038】照明デバイス19により照明された指紋面の 指紋パターンからの反射光は、レンズ系17によって集光 され、この集光された光に基づいて二次元イメージセン サ16によって指紋パターンの画像が撮像される。

【0039】 CPU21は二次元イメージセンサ16によっ て撮像された指紋パターンの画像の画像メモリ22への書 込みを制御する。

【0040】従って、上述の実施例によれば、指紋パタ ーンが非接触式で入力されるので、残留指紋の影響を受 けずに確実に指紋パターンを入力することができる。

【0041】又、指ガイド11の窪み部12によって指が案 内されるので、指紋パターンの画像の位置決めが確実且 つ容易に行われるようになり、確実に指紋パターンを入 力することができる。

【0042】図2は本願の第1の発明に係る指紋入力装 置の第2の実施例を示す概略構成図である。

【0043】図3は図2の指紋入力装置の機構系のみを 示す概略構成図であり、図3(A) は指の挿入口側から見 30 た正面図、図3(B) は図3(A) の右側面図、及び図3 (C) は平面図である。尚、図3(B)では、左及び右をそ れぞれ示す参照符号L 及びR が省略されている。又、他 の主要な構成について第1の実施例と同一のものには、 図1と同一の参照番号を附す。

【0044】これらの図に示すように、この実施例の指 紋入力装置には、指ガイド11の表面と直交しており指紋 パターンを入力すべき指Fを左右から支持するための支 持ガイド31L 及び31R が設けられており、又、第1の実 施例の光学的な指先位置検知センサ14の代わりに、機械 40 式の押し込みスイッチ32が設けられている。

【0045】更に、遮光カバー13は指ガイド11の平らな 表面に対して垂直な部分と平行な部分とを有している。

【0046】支持ガイド31L 及び31R は指Fの挿入口が やや広めになるように、挿入口に向かって反るように形 成されている。

【0047】支持ガイド31L 及び31R の押し込みスイッ チ32に近い方の部分は、後述する支柱34L 及び34R を軸 としてそれぞれ回動可能なように構成されており、指F

って附勢されている。

【0048】支持ガイド31L及び31Rは、指ガイド11の 表面と直交している支柱34L 及び34R をそれぞれ備えて いる。指ガイド11には溝35L 及び35R が形成されてお り、遮光カパー13の指ガイド11の平らな表面に対して平 行な部分には貫通孔36L 及び36R が形成されている。

6

【0049】支柱34L 及び34R は、滯35L 及び貫通孔36 L、並びに滯35R及び貫通孔36Rに沿って、指Fの挿入 方向と直交する左右方向にそれぞれ移動可能なように構

【0050】次に、上述の実施例の動作を説明する。

【0051】利用者が指下の指紋面が上向きになるよう に、指ガイド11の窪み部12に沿って指Fを挿入すると、 指先が進むにつれて指Fはばね33L 及び33R によって窪 み部12の中央に向けて附勢される。指先によって押し込 みスイッチ32が押され、指背部検知センサ15が指の背部 を検出すると、押し込みスイッチ32及び指背部検知セン サ15から検出信号がCPU21にそれぞれ発せられる。

【0052】CPU21は押し込みスイッチ32及び指背部 検知センサ15からの各検出信号を受取ると、照明デバイ ス19を駆動して点灯させると共に、撮像開始信号を二次 元イメージセンサ16に出力する。

【0053】照明デパイス19により照明された指紋面の 指紋パターンからの反射光は、レンズ系17によって集光 され、この集光された光に基づいて二次元イメージセン サ16によって指紋パターンの画像が撮像される。

【0054】CPU21は二次元イメージセンサ16によっ て撮像された指紋パターンの画像の画像メモリ22への書 込みを制御する。

【0055】従って、上述の実施例によれば、指紋パタ ーンが非接触式で入力されるので、残留指紋の影響を受 けずに確実に指紋パターンを入力することができる。

【0056】又、支持ガイド311及び31Rとばね331及 び33R とによって、指Fはその側部を左右から押圧され ながら案内されるので、指Fの左右(幅)方向の位置決 め精度を一層向上することができ、更に、機械式の押し 込みスイッチ32によって指先を検知するため、利用者は 指先で押し込みスイッチ32を押した状態で固定されるこ とになるので、指下の挿入方向の位置決め精度も向上す ることができる。従って、確実に指紋パターンを入力す ることができる。

【0057】図4は本願の第1の発明に係る指紋入力装 置の第3の実施例を示す概略構成図である。

【0058】同図に示すように、この実施例の指紋入力 装置には、第2の実施例の装置の支持ガイド311 及び31 R やばね33L 及び33R の代わりに、指の挿入方向と直交 する左右方向に歯が形成されている歯付き板42L 及び42 R を有する支持ガイド41L 及び41R 、歯付き板42L 及び 42R の歯に共に歯合する歯車43、モータ44、及び歯車43 の倒部を左右から押圧するようにばね33L 及び33R によ 50 に連結している支軸46の回転数を検出する回転数センサ

45が設けられている。

8

【0059】モータ44及び回転数センサ45は、CPU21 に接続されている。

【0060】歯車43は支軸46を介して回転数センサ45に 接続されている。

【0061】支持ガイド41L 及び41R は、歯付き板42L 及び42R をそれぞれ介して歯車43と連動するように構成 されている。

【0062】又、歯車43が時計回りに回転すると左側の 向きに移動して、支持ガイド41L 及び41R は互いに離れ るように構成されており、歯車43が反時計回りに回転す ると支持ガイド41L 及び41Rは歯車43が時計回りに回転 したときと反対向きにそれぞれ移動して、互いに近づく ように構成されている。即ち、支持ガイド41L 及び41R は窪み部12の指の挿入方向の中心線(図示A-A線)か ら等距離を保ちつつ、左右方向に移動可能なように構成 されている。

【0063】次に、上述の実施例の動作を説明する。

【0064】利用者が指Fの指紋面が上向きになるよう 20 に、指Fを指ガイド11の窪み部12に沿って挿入し、指先 によって押し込みスイッチ32が押され、指背部検知セン サ15が指の背部を検出すると、押し込みスイッチ32及び 指背部検知センサ15から検出信号がそれぞれCPU21に 発せられる。

【0065】CPU21はこれらの検出信号を受取ると、 支持ガイド41L 及び41R が窪み部12の中心線A-Aの側 に移動するようにモータ44を駆動する。これにより、指 の側部は支持ガイド41L 及び41R によって左右均等に押 圧され、指は中心線A-Aを中心として位置決めされ 30

【0066】この状態で、支持ガイド41L 及び41R によ る指下の押圧が指下の抗力と均衡し始め、支軸46の回転 数が所定の値以下になると、回転数センサ45はCPU21 へ検出信号を発する。

【0067】CPU21はこの検出信号を受取ると、モー タ44を停止させ、照明デバイス19を点灯すると共に、撮 像開始信号を二次元イメージセンサ16に出力する。

【0068】照明デバイス19により照明された指紋面の 指紋パターンからの反射光は、レンズ系17によって集光 40 され、この集光された光に基づいて二次元イメージセン サ16によって指紋パターンの画像が撮像される。

【0069】CPU21は二次元イメージセンサ16によっ て撮像された指紋パターンの画像の画像メモリ22への書 込みを制御する。

【0070】CPU21は撮像が完了すると、モータ44を 逆回転させる。これにより、支持ガイド41L 及び41R は 窪み部12の中心線A-Aから離れる側に移動して、支持 ガイド41L 及び41R から指Fへの押圧力が綴くなるた め、入力者は撮像の終了を知得して指Fを抜くことがで 50 【0081】これらの図に示すように、この実施例の指

きる.

【0071】従って、この実施例によれば、指紋パター ンが非接触式で入力されるので、残留指紋の影響を受け ずに確実に指紋パターンを入力することができる。

8

【0072】又、支持ガイド41L 及び41R が窪み部12の 中心線A-Aに対して左右均等に自動的に移動可能であ るので、指Fの左右(幅)方向の位置決め精度を一層向 上することができ、更に、押し込みスイッチ32によって 指先が検知されるため、指下は指先で押し込みスイッチ 支持ガイド41L は左向きに、右側の支持ガイド41R は右 10 32を押した状態で固定されることになるので、従って、 指Fの挿入方向の位置決め精度も向上することができ る。従って、確実に指紋パターンを入力することができ

> 【0073】更に、第2の実施例の指紋入力装置と比べ ると、利用者は指Fを挿入する際に、支持ガイド311及 び31R を押し広げたりする余分な力が不要となるばかり でなく、提像が完了したことを知らされることにより、 指Fを装置から抜くことができる。

> 【0074】図5は本願の第1の発明に係る指紋入力装 置の第4の実施例の指ガイド51を示す斜視図である。

> 【0075】この実施例では、利用者が指紋パターンを 入力すべき指の指紋面を上向きにして2本の指を同時に 挿入したときに、2本の指の背部にそれぞれほぼ嵌合し て案内する2つの窪み部52が指ガイド51に形成されてい

> 【0076】2本の指の上方に、図示していない照明デ パイス、この照明デバイスにより照明された指紋面の指 紋パターンからの反射光を集光するレンズ系、このレン ズ系を防塵するためのカバー、及びレンズ系により集光 された光によって指紋パターンの画像を撮像するための 例えばCCD等の二次元イメージセンサが配置されてい

> 【0077】従って、この実施例によれば、簡単な構造 を有する指ガイドに2本の指を同時に挿入するため、指 が指ガイドに沿って回転することを防止することがで き、指の幅方向の位置決め精度を向上することができる ので、確実に指紋パターンを入力することができる。

> 【0078】尚、上述の実施例では、2本の指を同時に 挿入可能な指ガイドを含む指紋入力装置について説明し たが、3本以上の指を挿入可能であり、これらの指の背 部にそれぞれほぼ嵌合する窪み部を複数設けてもよい。

【0079】又、照明デバイス、レンズ系、及び指紋バ ターンの画像を撮像するイメージセンサを、各指の上方 にそれぞれ配設して、同時に複数の指紋パターンの画像 を取り込み、指紋照合等の処理を並列して行うことによ り、指紋照合、認識の信頼性を向上することができる。

【0080】図6は本願の第2の発明に係る指紋入力装 置の一実施例の機構系のみを示す平面図、及び図7は図 6の指紋入力装置の概略構成図である。

9

紋入力装置を支える支持台61には、指ガイド63が形成されている。

【0082】指ガイド63の平面状の表面には、指紋パターンを入力すべき指Fの指紋面を上向きにして指Fが案内されることが可能なように、指の爪側の面、即ち背部にほぼ嵌合する窪み部60が形成されている。指ガイド63の側部には、突起641、及び648、が設けられている。

【0083】支持台61には滯62L 及び62R が設けられて おり、滯62L 及び62R は突起64L 及び64R が滯62L 及び 62R の中をそれぞれ摺動可能なように形成されている。

【0084】従って、指ガイド63は支持台61上を溝62L 及び62R に沿って直線状に指の挿入方向に移動可能なように構成されている。

【0085】又、指ガイド63はばね69によって、指の挿入方向と反対方向に附勢されている。

【0086】指ガイド63の中央部の指下の挿入方向前方には、指下の先端が当接可能な前壁65と、指下の先端近傍の斜めの側部をばね71L及び71Rによってそれぞれ押圧する圧着板72L及び72Rとが設けられており、圧着板72L及び72Rはばね71L及び71Rを介して側壁66L及び66Rによってそれぞれ支持されている。

【0087】側壁66L 及び66R の圧着板72L 及び72R に 対峙している側には、圧着板72L 及び72R によってオ ン、オフするスイッチ73L 及び73R がそれぞれ散けられ ている。

【0088】支持台61には、滯67L及び67Rが指の挿入方向に向かって先すばみ状に形成されている。これらの滯67L及び67Rに沿って移動可能な突起68が、指ガイド63に設けられている。

【0089】又、指ガイド63の上方には図7に示すように、指ガイド63上の指の指紋面を均一に照明するための 照明デバイス79と、照明デバイス79により照明された指 紋面の指紋パターンからの反射光を集光するレンズ系77 と、レンズ系77により集光された光によって指紋パター ンの画像を提像するための例えばCCD等の二次元イメージセンサ76とが指ガイド63に固定されている。

【0090】従って、照明デバイス79、レンズ系77、及び二次元イメージセンサ76から成る撮像手段は、指ガイド63と共に移動可能なように構成されている。

【0091】CPU81はスイッチ73L及び73R、二次元 40 イメージセンサ76、照明デバイス79、指紋画像を配憶す るための画像メモリ82、並びに図示していない外部イン ターフェース回路に接続されている。

【0092】指ガイド63は本願の第2の発明のガイド手段の一実施例である。

【0093】二次元イメージセンサ76、レンズ系77、照明デバイス79及び画像メモリ82は、本顧の第2の発明の 撮像手段の一実施例である。

【0094】圧着板72L及び72R、並びに倒壁66L及び 66Rは、本願の第2の発明の押圧手段の一実施例であ 50 る.

【0095】スイッチ73L 及び73R、並びにCPU81は、本願の第2の発明の検出制御手段の一実施例である。

10

【0096】次に、上述の実施例の動作を説明する。

【0097】指Fの指紋面が上向きになるように指Fを 指ガイド63の窪み部60に沿って挿入し、指Fの先端が前 壁65を押すと、指ガイド63がばね69の附勢力に抗して溝 62L及び62Rに沿って指Fの挿入方向前方に向かって移 10 動する。

【0098】この場合、指ガイド63の側壁66L及び66R も同様に指下の挿入方向前方に向かって移動するが、溝 67L及び67Rが先すぼみ状に斜めに形成されているの で、指の先端近傍の斜めの側部をそれぞれ押圧する圧着 板72L及び72Rと側壁66L及び66Rとの間の距離は、指 下からの抗力のためそれぞれ小さくなり、圧着板72L及 び72Rに押されることによってスイッチ73L及び73Rが オン状態になる。

任する圧着板72L 及び72R とが設けられており、圧着板 【0099】スイッチ73L 及び73R が共にオン状態にな 72L 及び72R はばね71L 及び71R を介して側壁66L 及び 20 ると、CPU81は照明デバイス79を駆動して点灯させる 66R によってそれぞれ支持されている。 と共に、振像開始信号を二次元イメージセンサ76に出力 【0087】側段66L 及び66R の圧着板72L 及び72R に する。

【0100】 照明デバイス79により照明された指紋面の 指紋パターンからの反射光は、レンズ系77によって集光 され、この集光された光に基づいて二次元イメージセン サ76によって指紋パターンの画像が撮像される。

【0101】CPU81は二次元イメージセンサ76によって撮像された指紋パターンの画像の画像メモリ82への書込みを制御する。

0 【0102】従って、上述の実施例によれば、指紋パターンが非接触式で入力されるので、残留指紋の影響を受けずに確実に指紋パターンを入力することができる。

【0103】又、指下の先端近傍の斜めの側部が圧着板72L及び72Rによってそれぞれ押圧されるので、指下の左右(幅)方向の位置決め精度を一層向上することができ、従って、確実に指紋パターンを入力することができ

【0104】図8は図6の指紋入力装置の指ガイドの変形例を示す正面図である。

【0105】 同図に示すように、この変形例では指ガイドの側壁66L 及び66R は、圧着板72L 及び72R が指の先端近傍の斜めの側部を斜め上方からそれぞれ押圧するように形成されている。

【0106】従って、指ガイドの塩み部60に挿入された 指は、圧着板72L及び72Rと窪み部60とによって固定さ れることになるので、指の先端が上下左右にぶれること がなくなり、確実に指紋パターンを入力することができ る。

[0107]

【発明の効果】以上説明したように、本願の第1の発明

11

は、指紋パターンを入力すべき指の背部の形状とほぼ一 致する形状を有する窪み部が指の挿入方向に沿って形成 されているガイド手段と、ガイド手段の上方に配置され ており指紋パターンを撮像可能な撮像手段と、窪み部に 挿入された指が所定の位置に存在することを検出可能で あると共に指の存在を検出したときに撮像手段が撮像を 行うように制御する検出制御手段とを備えたので、従っ て、残留指紋の影響を受けずに、簡単な構成によって確 実に指紋パターンを入力することができる。

【0 1 0 8】又、本願の第2の発明は、指紋パターンを 10 14a 光源 入力すべき指の挿入方向に移動可能なガイド手段と、ガ イド手段の指の挿入方向への移動に伴って指を押圧する ように移動可能な押圧手段と、ガイド手段の上方にガイ ド手段と共に移動可能に配設されており指紋パターンを 撮像可能な撮像手段と、挿入された指からの押圧手段に 対する所定の抗力を検出したときに撮像手段が撮像を行 うように制御する検出制御手段とを備えたので、従っ て、残留指紋の影響を受けずに、簡単な構成によって確 実に指紋パターンを入力することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本願の第1の発明に係る指紋入力装置の一実施 例を示す概略構成図である。

【図2】本願の第1の発明に係る指紋入力装置の第2の 実施例を示す概略構成図である。

【図3】図2の指紋入力装置の機構系のみを示す概略構 成図である。

【図4】本顧の第1の発明に係る指紋入力装置の第3の 実施例を示す概略構成図である。

【図5】第1の発明に係る指紋入力装置の第4の実施例 の指ガイドを示す斜視図である。

【図6】本願の第2の発明に係る指紋入力装置の一実施

例の機構系のみを示す平面図である。

【図7】図6の指紋入力装置の概略構成図である。

【図8】図6の指紋入力装置の指ガイドの変形例を示す 正面図である。

12

【符号の説明】

11、51、63 指ガイド

12、52、60 程み部

13 遊光カパー

14 指先位置検知センサ

光検知器 14b

14c スイッチ

15 指背部検知センサ

16、76 二次元イメージセンサ

17、77 レンズ系

18 カバー

19、79 照明デバイス

21, 81 CPU

22、82 画像メモリ

20 32 押し込みスイッチ

61 支持台

62L , 62R

64L . 64R 突起

65 前壁

66L , 66R

67L , 67R

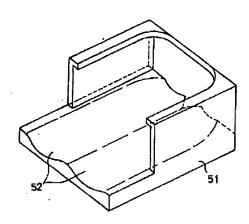
68 突起

69 ばね

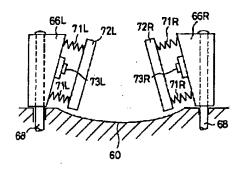
72L 、72R 圧着板

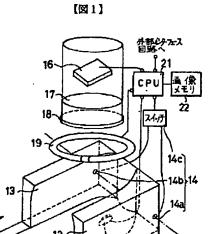
30 73L . 73R スイッチ

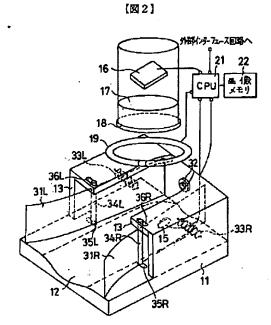
【図5】



【図8】

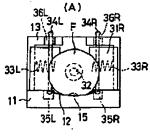


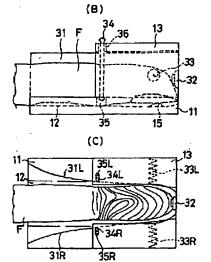


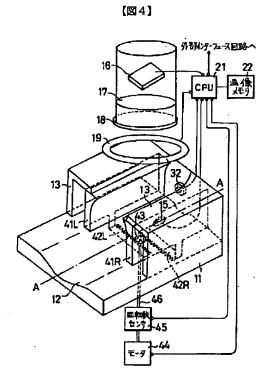




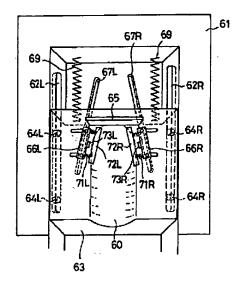
【図3】







【図6】



[図7]

